

4 <sup>ème</sup> Activité	<b>TECHNOLOGIE</b>	
	<b>Programmer le Robot Mbot</b>	

**Comment stopper le robot face à un obstacle en utilisant le capteur ultra-son ?**



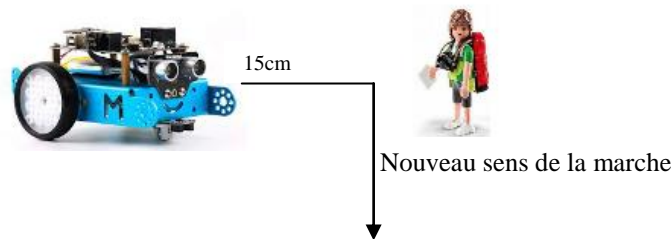
Une manière de s'arrêter devant un obstacle est de programmer le capteur ultra-son.

- Ecrire un programme qui stoppe le robot lorsque la distance entre ce dernier et le personnage est inférieur à 15cm.

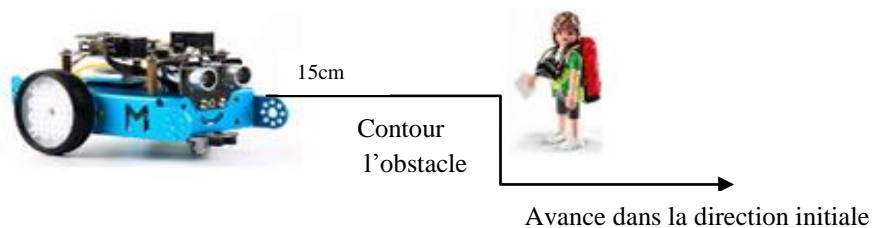
**Coup de pouce :** En plus des instructions que tu choisiras pour faire marcher le Robot, tu peux utiliser les instructions suivantes pour le faire stopper :



- Améliore ton programme de façon à ce que le robot stoppe devant l'obstacle pendant 1 seconde, redémarre en contournant l'obstacle.



- Améliore ton programme de façon à ce que le robot stoppe devant l'obstacle pendant 1 seconde, redémarre en contournant l'obstacle et continue d'avancer dans la direction initiale.



- Réalise un programme de façon à ce que le robot stoppe devant l'obstacle pendant 1 seconde, redémarre en contournant l'obstacle puis retourne dans le contre sens de la direction initiale.

