Nom Prénom :……………………………………………………………………………..Classe :…………………………….Date :…………………………

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| 4ème  Activité | **TECHNOLOGIE** |  |
| **Programmer le Robot Mbot** |

**Comment stopper le robot face à un obstacle en utilisant le capteur ultra-son ?**



Une manière de s'arrêter devant un obstacle est de programmer le capteur ultra-son.

* Ecrire un programme qui stoppe le robot lorsque la distance entre ce dernier et le personnage est inférieur à 15cm.

**Coup de pouce :** En plus des instructions que tu choisiras pour faire marcher le Robot, tu peux utiliser les instructions suivantes pour le faire stopper :



* Améliore ton programme de façon à ce que le robot stoppe devant l'obstacle pendant 1 seconde, redémarre en contournant l'obstacle.



15cm

Nouveau sens de la marche

* Améliore ton programme de façon à ce que le robot stoppe devant l'obstacle pendant 1 seconde, redémarre en contournant l'obstacle et continue d'avancer dans la direction initiale.



15cm

Contour

l’obstacle

Avance dans la direction initiale

* Réalise un programme de façon à ce que le robot stoppe devant l'obstacle pendant 1 seconde, redémarre en contournant l'obstacle puis retourne dans le contre sens de la direction initiale.



Contour

l’obstacle

15cm

Retourner dans le contre sens